

ГУАП

КАФЕДРА № 54

ОТЧЕТ
ЗАЩИЩЕН С ОЦЕНКОЙ
ПРЕПОДАВАТЕЛЬ

доц., канд. техн. наук

должность, уч. степень, звание

подпись, дата

Прилипко В.К.

инициалы, фамилия

ОТЧЕТ О ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №3

МАЯТНИК МАКСВЕЛЛА

по курсу: ФИЗИКА

vk.com/club152685050

vk.com/id446425943

Санкт-Петербург 2018

1. Цель работы:

- ознакомление с методикой обработки результатов измерений;

2. Описание лабораторной установки.

На вертикальной стойке крепятся два кронштейна. Верхний кронштейн, закрепленный неподвижно, снабжен воротком для крепления и регулировки бифилярного подвеса, электромагнитом для фиксации маятника в верхнем положении и фотодатчиком, включающим секундомер. Шкала секундомера вынесена на лицевую панель прибора. Кнопка «Сеть» включает питание установки, кнопка «Сброс» обнуляет показания секундомера. При нажатии на кнопку «Пуск» отключается электромагнит, и маятник приходит в движение. Массу и момент инерции маятника можно менять при помощи сменных колец, надеваемых на диск. Длина нити должна быть такой, чтобы нижняя кромка маятника была на 1-2 мм ниже оптической оси нижнего фотодатчика. Ось маятника должна быть горизонтальной. Длина нити (высота падения) определяется по шкале, нанесенной на вертикальной стойке.

Параметры установки:

радиус оси – 5 мм,

радиус нити – 0,6 мм,

радиус диска - $R_1=42,5$ мм,

внешний радиус кольца - $R_2=52,5$ мм,

масса первого кольца - m_{R_1} ,

масса второго кольца - m_{R_2} ,

погрешность измерения высоты $\theta_h = 2$ мм,

погрешность измерения времени $\theta_t = 0,001$ сек.

Таблица технических характеристик приборов

Приборы	Цена деления	Предел измерения	Класс точности	Систематическая погрешность
Секундомер	0,001 сек	99,999 сек	-	0,0005 сек
Линейка	1 мм	50 см	-	0,5 мм

3. Рабочие формулы.

Практический момент инерции:

$$I = (m_0 + m_k + m_g) r^2, \quad (1)$$

где m_0 – масса оси, m_k – масса кольца, m_g – масса диска;

r – радиус оси, r_h – радиус нити, t – время, h – высота, g – ускорение свободного падения. $9,8 \text{ м/с}^2$

Теоретический момент инерции:

$$I_m = \frac{1}{2}(m_g + R_1^2 + m_k(R_1^2 + R_2^2)) \quad (2)$$

R_1 - радиус диска, R_2 – радиус кольца

Среднее время:

$$\bar{t} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n t, \text{ где } n - \text{ количество измерений}$$

4. Результаты измерений и вычислений.

4.1.1 $m_{k1}=254$ г, $m_g=132$ г, $m_0=32$ г

Таблица 4.1.1

h, см	t, сек					\bar{t} , сек	I , кг*м ²	θ_I , кг*м ²
22	1,425	1,434	1,439	1,407	1,432	1,427	$5,8 \cdot 10^{-4}$	$6 \cdot 10^{-6}$

4.1.2 $m_{k2}=396$ г, $m_g=132$ г, $m_0=32$ г

Таблица 4.1.2

h, см	t, сек					\bar{t} , сек	I , кг*м ²	θ_I , кг*м ²
22	1,49	1,481	1,483	1,483	1,511	1,49	$8,5 \cdot 10^{-4}$	$9 \cdot 10^{-6}$

4.2 $m_{k2}=396$ г, $m_g=132$ г, $m_0=32$ г

h, см	t, сек			\bar{t} , сек	I , кг*м ²	θ_I , кг*м ²
15	1,222	1,193	1,196	1,204	$8,16 \cdot 10^{-4}$	$12,5 \cdot 10^{-6}$
24	1,561	1,575	1,579	1,572	$8,7 \cdot 10^{-4}$	$8,5 \cdot 10^{-6}$
27	1,703	1,659	1,701	1,688	$8,92 \cdot 10^{-4}$	$8 \cdot 10^{-6}$

4.3 I_1 теоретическое = $7 \cdot 10^{-4}$ (при $m_{k1}=254$ г)

I_2 теоретическое = 10^{-3} (при $m_{k2}=396$ г)

5. Примеры вычислений.

1) По формуле 1: $I = (m_0 + m_k + m_g) \bar{t} = 0,419 \cdot 3,136 \cdot 10^{-3} \cdot$
 $\cdot \left(\frac{9,8 \cdot 1,427^2}{2 \cdot 0,22} - 1 \right) = 5,83 \cdot 10^{-4} \text{ кг*м}^2$

2) По формуле 2: $I_m = \frac{1}{2} (m_g + R_1^2 + m_k (R_1^2 + R_2^2)) = \frac{1}{2} \cdot$
 $\cdot (0,0425^2 + 0,0525^2) = 7 \cdot 10^{-4} \text{ кг*м}^2$

3) По формуле 3: $\bar{t} = \frac{1,425 + 1,434 + 1,439 + 1,407 + 1,432}{5} = 1,427 \text{ сек}$

6. Вычисление погрешностей.

6.1 Систематические погрешности:

$$\theta_h = 0,002 \text{ м},$$

$$\theta_t = 0,001 \text{ сек}$$

$$\theta_I = \left| \frac{dI}{dt} \right| * \theta_t + \left| \frac{dI}{dh} \right| * \theta_h$$

$$\frac{dI}{dt} = \ddot{I}$$

$$\frac{dI}{dh} = \dot{I}$$

$$\Rightarrow \theta_I = (m_0 + m_k + m_g \ddot{I}$$

$$* \left(\frac{9,8 * 1,427}{0,22} * 10^{-3} + \frac{9,8 * 1,427^2}{2 * 0,22^2} * 2 * 10^{-3} \dot{I} = 0,419 * 3,136 * 10^{-5} * 0,476 = 6 * \dot{I} 10^{-6} \right.$$

6.2 Вычисление среднего квадратичного отклонения:

$$S_i = \sqrt{\sum_{i=1}^n \ddot{I}}$$

$$S_I = \sqrt{\left(\frac{dI}{dt} \right)^2 \dot{I} S_i^2} = \left| \frac{dI}{dt} \right| * |S_i| = m \dot{I}$$

Таблица 4.1.1

$$S_i = \sqrt{\frac{(-0,002)^2 + (0,007)^2 + (0,012)^2 + (-0,02)^2 + 0,005^2}{5 * 4}} = 5,6 * 10^{-3} \text{ сек}$$

$$S_I = 0,419 * 3,136 * 10^{-5} * \left(\frac{9,8 * 1,427}{0,22} \right) * 5,6 * 10^{-3} = 4,7 * 10^{-6}$$

Таблица 4.1.2

$$S_i = 5,6 * 10^{-3} \text{ сек}$$

$$S_I = 6,5 * 10^{-6}$$

Таблица 4.2

$$S_i = 10^{-3} \text{ сек} \quad S_I = 1,4 * 10^{-6}$$

$$S_i = 6 * 10^{-3} \text{ сек} \quad S_I = 6,8 * 10^{-6}$$

$$S_i = 1,6 * 10^{-3} \text{ сек} \quad S_I = 1,1 * 10^{-6}$$

6.3 Полная погрешность:

Проведем соблюдение условий так как проведено измерение неслучайных величин:

$$S_I \leq \theta_I$$

$$4,7 * 10^{-6} \leq 6 * 10^{-6}$$

$$6,5 * 10^{-6} \leq 9 * 10^{-6}$$

$$1,4 * 10^{-6} \leq 12,5 * 10^{-6}$$

$$6,8 * 10^{-6} \leq 8,5 * 10^{-6}$$

$$1,1 * 10^{-6} \leq 8 * 10^{-6}$$

Условие соблюдается, поэтому полная погрешность равна систематической.

$$\Delta I_1 = \theta_{I_1} = 6 * 10^{-6} \text{ кг} * \text{м}^2$$

$$\Delta I_2 = \theta_{I_2} = 9 * 10^{-6} \text{ кг} * \text{м}^2$$

7. Окончательные выводы:

7.1 Момент инерции маятника:

$$I_1 = (5,8 \pm 0,06) * 10^{-4}, \text{ при массе кольца } m_1 = 0,254 \text{ кг}$$

$$I_2 = (8,5 \pm 0,09) * 10^{-4}, \text{ при массе кольца } m_1 = 0,196 \text{ кг}$$

7.2 Измерение зависимости маятника от высоты:

$$I = (8,16 \pm 0,125) * 10^{-4} \text{ кг} * \text{м}^2$$

$$I = (8,7 \pm 0,085) * 10^{-4} \text{ кг} * \text{м}^2$$

$$I = (8,92 \pm 0,08) * 10^{-4} \text{ кг} * \text{м}^2$$

Как мы можем видеть, значения не отличаются в пределах округления $\Rightarrow I \neq h$. Это условие соблюдается, так как момент инерции не зависит от времени падения, а только лишь от формы самого маятника

7.3 Сравнение теоретических знаний с измерениями

$$|5,8 - 7| * 10^{-4} \leq 0,06 * 10^{-4} \text{ Н} * \text{м}^2$$

$$|8,5 - 10| * 10^{-4} \leq 0,09 * 10^{-4} \text{ Н} * \text{м}^2$$

Наблюдение этого условия говорит нам о неточности измерения, которое может быть связано с неточностью прибора или с человеческим фактором.

Лабораторная работа № 3

МАЯТНИК МАКСВЕЛЛА

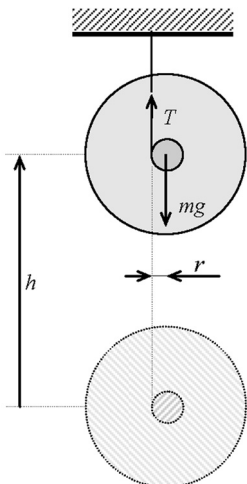
Цель работы: определение момента инерции маятника Максвелла.

Теоретические сведения

Маятник Максвелла (рис. 3.1) представляет собой диск, жестко насаженный на стержень и подвешенный на двух параллельных нерастяжимых нитях. Намотав нити на стержень, можно сообщить маятнику потенциальную энергию относительно его нижнего положения. Если маятник отпустить из верхнего положения, то, вращаясь, он начнет падать. Учитывая, что на маятник действуют только консервативные силы (сила тяжести и сила натяжения нитей), закон сохранения его механической энергии можно записать в виде:

$$\frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2 + mgh = mgh_0, \quad (3.1)$$

где h_0 – начальная высота маятника, определяющая его полную энергию; h – текущая высота; m – масса маятника; I – момент инерции маятника относительно его оси; ω – угловая скорость вращения относительно этой оси; v – скорость центра масс; g – ускорение свободного падения. Начало отсчета поместим в нижней точке.



Радиус-вектор \vec{h} , проведенный из этой точки в центр масс маятника, будет направлен вертикально вверх. Поскольку ускорение свободного падения направлено вертикально вниз, произведение скалярных величин можно заменить скалярным произведением векторов

Рис. 3.1. Маятник Максвелла

$$mgh = -m\vec{g} \cdot \vec{h}.$$

Известно также, что $\omega^2 = (\upsilon/r)^2$, где r – радиус стержня, и что $\upsilon^2 = \vec{\upsilon} \cdot \vec{\upsilon}$. С учетом сделанных замечаний (3.1) переписывается в виде

$$\frac{1}{2}m\vec{\upsilon} \cdot \vec{\upsilon} + \frac{I}{2r^2}\vec{\upsilon} \cdot \vec{\upsilon} - m\vec{g} \cdot \vec{h} = m\vec{g} \cdot \vec{h}_0. \quad (3.2)$$

Дифференцируем получившееся уравнение по времени и получаем

$$m\vec{\upsilon} \frac{d\vec{\upsilon}}{dt} + \frac{I}{r^2}\vec{\upsilon} \frac{d\vec{\upsilon}}{dt} - m\vec{g} \frac{d\vec{h}}{dt} = 0. \quad (3.3)$$

Учитывая, что $\frac{d\vec{h}}{dt} = \vec{\upsilon}$, $\frac{d\vec{\upsilon}}{dt} = \vec{a}$, где \vec{a} – ускорение центра масс, перепишем уравнение (3.3) в виде

$$mr^2\vec{\upsilon} \cdot \vec{a} + I\vec{\upsilon} \cdot \vec{a} = mr^2\vec{\upsilon} \cdot \vec{g}. \quad (3.4)$$

Все векторы в (3.4) направлены одинаково, поэтому перейдем от скалярных произведений к произведениям длин векторов. Делим все члены уравнения на модуль скорости и получаем $mr^2a + Ia = mr^2g$, или

$$I = mr^2(g/a - 1). \quad (3.5)$$

Поскольку величины I , m и r для маятника Максвелла постоянны, ускорение маятника будет тоже постоянным. Найти его можно, измерив время падения t с высоты h_0

$$a = \frac{2h_0}{t^2}. \quad (3.6)$$

Подставив (3.6) в (3.5), получим выражение для вычисления момента инерции маятника Максвелла

$$I = mr^2 \left(\frac{gt^2}{2h_0} - 1 \right). \quad (3.7)$$

В этой формуле не учтена толщина нити, которая наматывается на ось маятника. В реальных условиях ее нужно обязательно учитывать. На рис. 3.2 показано, что сила натяжения T приложена

не краю шкива, а к середине нити. Поэтому, радиус шкива r следует заменить суммой $r + r_{\text{н}}$, где $r_{\text{н}}$ – радиус нити.

$$I = m(r + r_{\text{н}})^2 \left(\frac{gt^2}{2h_0} - 1 \right). \quad (3.8)$$

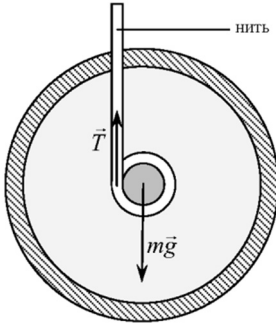


Рис. 3.2. Точки приложения сил

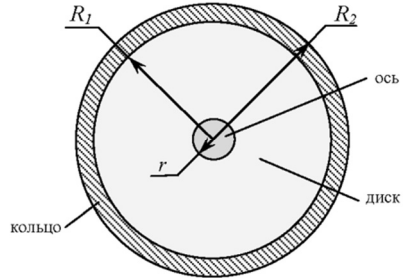


Рис. 3.3. Размеры элементов маятника

Маятник Максвелла (рис. 3.3) состоит из трех элементов: оси вращения, диска и кольца. Поэтому его момент инерции складывается из моментов инерции этих трех элементов:

$$I = I_0 + I_D + I_K. \quad (3.9)$$

Момент инерции оси ввиду его малости учитывать не будем. Моменты инерции диска и кольца можно найти по формулам:

$$I_D = \frac{m_D R_D^2}{2}; \quad I_K = \frac{m_K}{2} (R_{K1}^2 + R_{K2}^2). \quad (3.10)$$

Принимая во внимание, что $R_{K1} = R_D = R_1$, а $R_{K2} = R_2$, получаем теоретическое выражение для момента инерции маятника Максвелла

$$I = \frac{1}{2} \left(m_D R_1^2 + m_K (R_1^2 + R_2^2) \right). \quad (3.11)$$

Лабораторная установка

Внешний вид лабораторной установки показан на рис. 3.4. На вертикальной стойке крепятся два кронштейна. Верхний неподвижный кронштейн снабжен воротком 1 для крепления и регулировки бифилярного подвеса, электромагнитом 2 для фиксации маятника в верхнем положении и фотодатчиком 3, включающий секундомер. На подвижном кронштейне закреплен фотодатчик 4, выключающий секундомер. Шкала секундомера 5 вынесена на лицевую панель прибора.

Кнопка “Сеть” включает питание установки, кнопка “Сброс” обнуляет показания секундомера. При нажатии на кнопку “Пуск” отключается электромагнит, и маятник приходит в движение.

Массу и момент инерции маятника можно менять при помощи сменных колец, надеваемых на диск. Длина нити должна быть такой, чтобы нижняя кромка маятника была на 1–2 мм ниже оптической оси нижнего фотодатчика. Ось маятника должна быть горизонтальной. Длина нити (высота падения) определяется по шкале, нанесенной на вертикальной стойке.

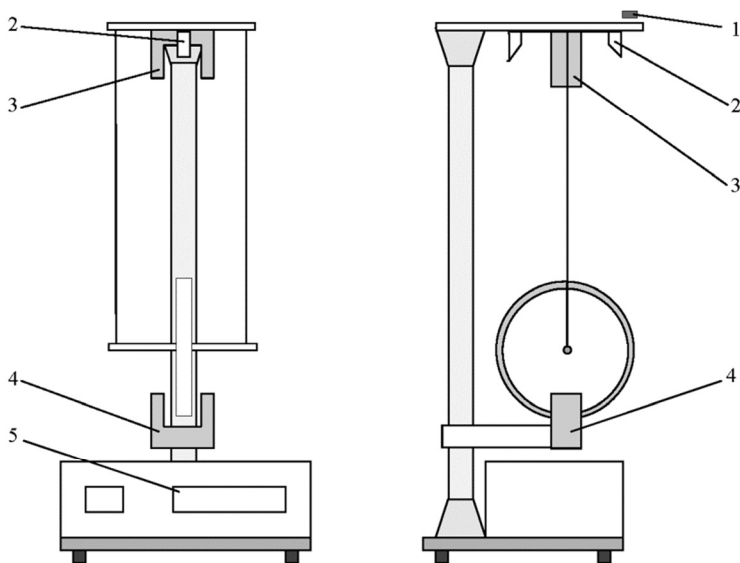


Рис. 3.4. Внешний вид лабораторной установки

Параметры установки:

радиус оси – 5 мм,

радиус нити – 0,6 мм,

радиус диска – $R_1 = 42,5$ мм,

внешний радиус кольца – $R_2 = 52,5$ мм.

Значения остальных параметров указаны на элементах маятника.

Задания и порядок их выполнения

Задание 1. Экспериментальное определение момента инерции маятника Максвелла (стандартный опыт).

Провести измерение времени падения маятника не менее 10 раз. Вычислить среднее время падения, а по нему при помощи формулы (3.8) момент инерции. Провести стандартную обработку результатов измерений. Погрешность измерения высоты принять равной $\theta_h = 2$ мм, погрешность измерения времени $\theta_t = 0,001$ с.

Внимание! При проведении опыта нужно следить за тем, чтобы нить наматывалась на ось аккуратно в один слой. Опыты, в которых это условие не соблюдается, в дальнейшем не учитывать.

Описанная выше процедура является стандартным опытом в данной работе. Ее нужно провести для маятника с каждым из сменных колец.

Задание 2. Исследование зависимости момента инерции маятника Максвелла от высоты, с которой происходит его падение.

Для указанного преподавателем кольца провести стандартный опыт для трех разных высот h . Экспериментально убедиться в том, что момент инерции маятника не зависит от начальной высоты, и в отчете объяснить, почему. Получить среднее значение момента инерции маятника по результатам трех серий, проведенных при разных высотах.

При проведении математической обработки результатов измерений в первом и втором заданиях нужно исходить из того, что момент инерции является случайной величиной.

Задание 3. Теоретический расчет момента инерции маятника Максвелла.

По формулам (3.10), (3.11) вычислить моменты инерции диска, колец и маятника в целом во всех случаях. Сравнить расчетные значения с измеренными и объяснить расхождения, если они возникнут.

Контрольные вопросы

1. Что называется моментом инерции абсолютно твердого тела?
2. Чему равны моменты инерции диска и кольца?
3. Чему равна кинетическая энергия абсолютно твердого тела?
4. Запишите закон сохранения энергии для маятника Максвелла.
5. Является ли падение маятника равноускоренным?
6. Почему, опустившись до нижней точки, маятник снова начинает подниматься вверх?
7. Какая энергия маятника больше – кинетическая поступательного движения или кинетическая вращения? (При ответе на этот вопрос воспользоваться полученным значением момента инерции маятника и известным значением радиуса оси маятника.)
8. Как зависит время падения маятника Максвелла от его массы?
9. Как изменится время падения, если маятник выполнить из менее плотного, чем сталь материала (например, алюминия)?